

CNH2G4/ KOMPUTASI NUMERIK

TIM DOSEN

KK MODELING AND COMPUTATIONAL EXPERIMENT



11

**SOLUSI NUMERIK
PERSAMAAN
DIFERENSIAL BIASA**

➤ **Persamaan Differensial :**

Gabungan dari fungsi yang tidak diketahui dengan turunannya.

➤ **Kategori Persamaan Differensial :**

– PD Biasa :

Persamaan Differensial yang hanya memiliki satu variabel bebas.

Berdasarkan turunan tertinggi yang dimiliki, PDB dikategorikan menjadi :

- PDB Orde 1 : turunan tertingginya adalah turunan pertama
- PDB Orde 2 : turunan kedua merupakan turunan tertinggi
- PDB Orde 3 : turunan ketiga merupakan turunan tertingginya.
- Dan seterusnya

– PD Parsial

Persamaan Differensial yang memiliki lebih dari satu variabel bebas.

Contoh Persamaan :

$$\frac{dy}{dx} = x + y$$

Turunan dilambangkan dengan : dy/dx atau $f'(x)$ atau y' ,
sedangkan fungsi yang tidak diketahui dilambangkan dengan
keberadaan variabel terikatnya.

seperti contoh di atas, maka :

Turunan dilambangkan dengan dy/dx dan fungsi yang
tidak diketahui diwakili dengan variabel y .

Kategorikan : (PD / bukan PD / PDP / PDB ?)

1.	$y' = x^2 + y^2$	PDB orde 1
2.	$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 6xye^{x+y}$	PDP
3.	$y' = 3t^3 - t^{-5} + 17; y = f(t)$	Bukan PD
4.	$y'' + y' \cos(x) - 3y = \sin(2x)$	PDB orde 2
5.	$2y''' - 2y' = 1 - y''$	PDB orde 3
6.	$f'(x) - x^2 - x = -4$	Bukan PD
7.	$\frac{\partial u}{\partial t} = 3\sin(x+t) + \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + (1+x^2) \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}$	PDP
8.	$2 \frac{dy}{dx} + x^2 y - y = 0$	PDB orde 1

- ▶ Solusi PDB :
 - solusi analitik : salah satunya dengan teknik integral
 - solusi numerik : menggunakan metode hampiran.
- ▶ Solusi Numerik :

mencari nilai fungsi di x_{r+1} , dimana r menunjukkan jumlah langkah atau iterasi.
- ▶ Langkah/iterasi memiliki jarak yang sama (h)
$$x_r = x_0 + rh; \quad r = 0, 1, 2, \dots, n$$

- ▶ Bentuk baku PDB orde satu :

$$\frac{dy}{dx} = f'(x) = y' = f(x, y)$$

- ▶ Contoh :

$$2y' + xy = 100; y(0) = 1 \rightarrow y' = \frac{100 - xy}{2}$$

$$-xy + 2\frac{y}{x} = y' - y; y(1) = -1 \rightarrow y' = -xy + 2\frac{y}{x} + y$$

- ▶ Metode penyelesaian :
 - Euler
 - Heun
 - Runge-Kutta

- ▶ Bentuk baku : $\frac{dy}{dx} = f'(x) = y' = f(x, y); y(x_0) = y_0$
 $y_r = y(x_r)$
 $x_r = x_0 + rh$

- ▶ Penurunan

- Deret Taylor : uraikan $y(x_{r+1})$ disekitar x_r

$$y(x_{r+1}) = y(x_r) + \frac{(x_{r+1} - x_r)}{1!} y'(x_r) + \frac{(x_{r+1} - x_r)^2}{2!} y''(x_r) + \dots$$

- Dipotong sampai orde 1:

$$y(x_{r+1}) = y(x_r) + \frac{(x_{r+1} - x_r)}{1!} y'(x_r) + \frac{(x_{r+1} - x_r)^2}{2!} y''(t); x_r \leq t \leq x_{r+1}$$

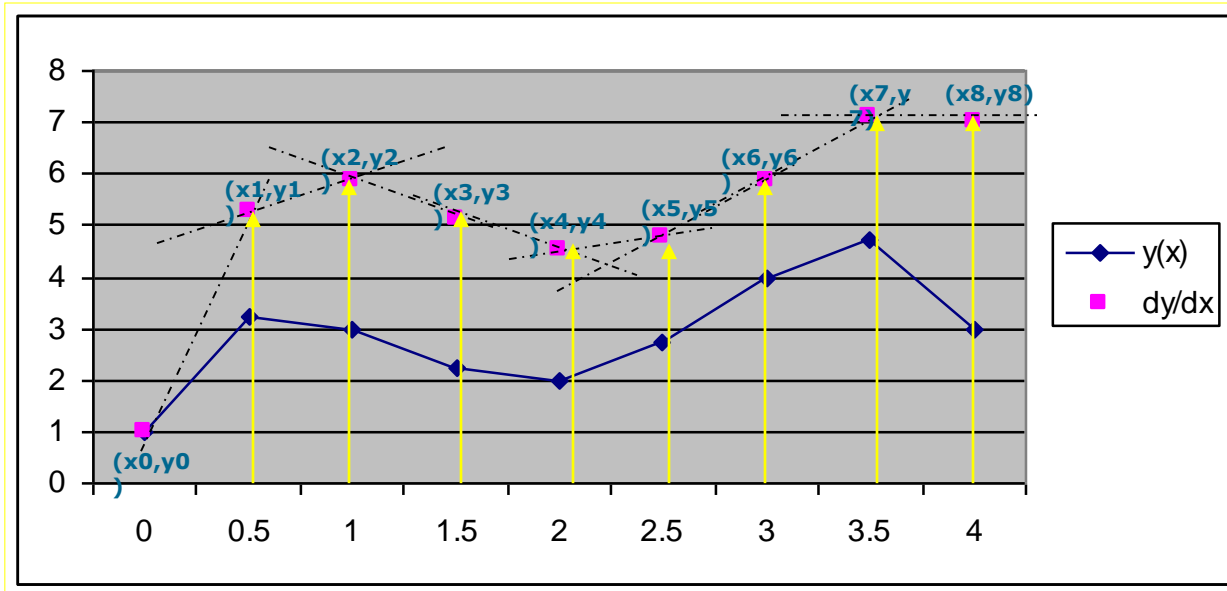
- Karena $y'(x_r) = f(x_r, y_r)$ dan $x_{r+1} - x_r = h$, maka :

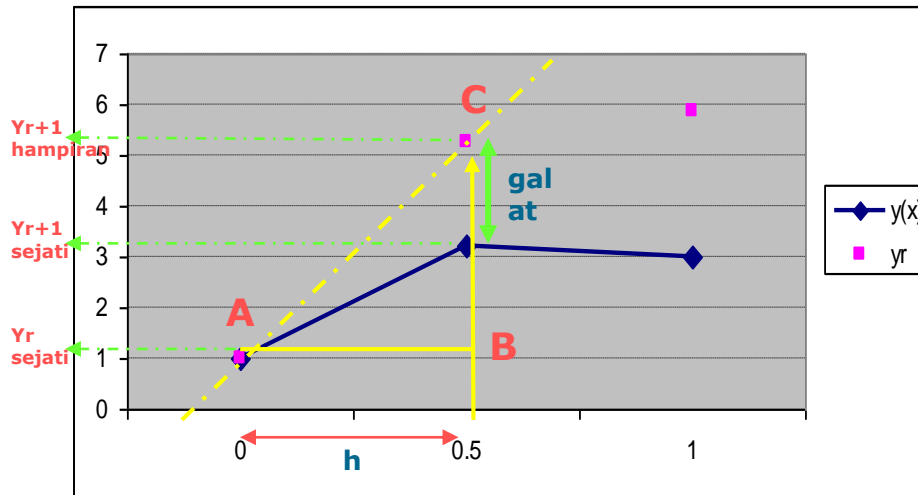
$$y(x_{r+1}) \approx y(x_r) + hf(x_r, y_r) + O(h^2); r = 0, 1, 2, \dots, n$$

- ▶ Penurunan secara geometris :

$f(x,y)$ adalah persamaan differensial yang dapat digambarkan sebagai gradien garis singgung di titik (x,y) .

- ▶ Garis singgung ditarik menyinggung titik (x_0,y_0) untuk menemukan nilai $y(x_1)$, pada titik (x_1,y_1) ditarik lagi garis yang menyinggung titik tersebut dengan fungsi $f(x,y)$ untuk mendapatkan $f(x_2)$ dan seterusnya.





$$m = y'(x_r) = f(x_r, y_r) = \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{BC}{AB} = \frac{y_{r+1} - y_r}{h}$$

$$hf(x_r, y_r) = y_{r+1} - y_r$$

$$y_{r+1} = y_r + hf(x_r, y_r)$$

▶ Galat

- Galat Pemotongan

$$E_p \approx \frac{1}{2} h^2 y''(t) = O(h^2)$$

sebanding dengan kuadrat ukuran langkah

- Galat Kumulatif

$$E_{kumulatif} \approx \sum_{r=1}^n \frac{1}{2} h^2 y''(t) = \frac{nh^2}{2} y''(y) = \frac{(b-a)}{2h} h^2 y''(t) = \frac{(b-a)hy''(t)}{2} = O(h)$$

Contoh Soal :

Diketahui $dy/dx = x + y$; $y(0) = 0$. Berapa $y(0.1)$ dengan langkah $h = 0.02$ dan $h = 0.05$, jika diketahui fungsi asli adalah $y(x) = e^x - x - 1$, langkah mana yang lebih teliti ?

h = 0.05	
x = 0	y(0) = 0
x = 0.05	y(0.05) = 0 + 0.05(0+0) = 0
x = 0.1	y(0.1) = 0 + 0.05(0.05+0) = 0.0025

h = 0.02	
x = 0	y(0) = 0
x = 0.02	y(0.02) = 0 + 0.02(0+0) = 0
x = 0.04	y(0.04) = 0 + 0.02(0.02+0) = 0.0004
x = 0.06	y(0.06) = 0.0004 + 0.02(0.04+0.0004) = 0.001208
x = 0.08	y(0.08) = 0.001208 + 0.02(0.06+0.001208) = 0.00243216
x = 0.1	y(0.1) = 0.00243216 + 0.02(0.08+0.00243216) = 0.0040808032

$$\begin{aligned}
 y(0.1) &= e^{0.1} - 0.1 - 1 \\
 &= 0.005170918
 \end{aligned}$$

Langkah $h = 0.02$
lebih teliti

- ▶ Merupakan perbaikan metode Euler.
- ▶ Solusi Euler dijadikan solusi perkiraan awal dan diperbaiki dengan metode Heun.
- ▶ Perbaikan gradien yang digunakan merupakan rata-rata gradien dari 2 titik yang ada.

- ▶ Dari satu titik awal (x_r, y_r) , iterasi dan gradien didapatkan perkiraan nilai $y(x_{r+1})$ selanjutnya (x_{r+1}, y_{r+1}) beserta gradiennya.
- ▶ Dari dua gradien yang ada dicari rata-ratanya kemudian digunakan untuk menghitung kembali nilai $y(x_{r+1})$.
- ▶ Misal :
 - Awal iterasi dimiliki (x_0, y_0) dan $f(x_0, y_0)$
 - Kemudian digunakan untuk menghitung $y(x_1)$ dan didapatkan $f(x_1, y_1)$
 - Hitung kembali $y(x_1)$ dengan gradien $(f(x_0, y_0) + f(x_1, y_1))/2$

$$(x_r, y_r); f(x_r, y_r)$$

$$y_{r+1}^0 = y_r + hf(x_r, y_r)$$

$$(x_{r+1}, y_{r+1}^0); f(x_{r+1}, y_{r+1}^0)$$

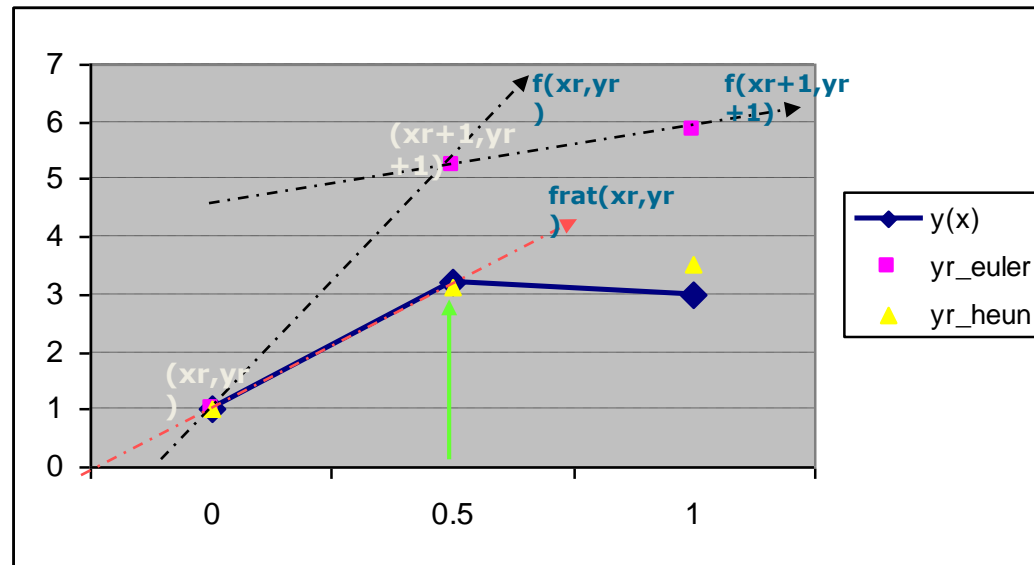
$$\overline{f(x_r, y_r)} = \frac{1}{2}(f(x_r, y_r) + f(x_{r+1}, y_{r+1}^0))$$

$$y_{r+1} = y_r + h\overline{f(x_r, y_r)}$$

atau ditulis
sekaligus sebagai
berikut

$$y_{r+1} = y_r + \frac{h}{2}[f(x_r, y_r) + f(x_{r+1}, y_r + hf(x_r, y_r))]$$

- Secara geometris :



- ▶ Bentuk umum Runge Kutta Orde n:

$$y_{r+1} = y_r + a_1k_1 + a_2k_2 + \dots + a_nk_n$$

Dengan $a_1, a_2, a_3, \dots, a_n$ adalah konstanta

$$k_1 = hf(x_r, y_r)$$

$$k_2 = h(f(x_r + p_1h, y_r + q_{11}k_1))$$

$$k_3 = h(f(x_r + p_2h, y_r + q_{21}k_1 + q_{22}k_2))$$

$$k_4 = h(f(x_r + p_3h, y_r + q_{31}k_1 + q_{32}k_2 + q_{33}k_3))$$

...

$$k_n = h(f(x_r + p_{n-1}h, y_r + q_{n-1,1}k_1 + q_{n-1,2}k_2 + \dots + q_{n-1,n-1}k_{n-1}))$$

- ▶ Galat

- Per langkah Runge Kutta orde n : $O(h^{n+1})$
- Kumulatif orde n : $O(h^n)$

▶ Orde 1

$$k_1 = hf(x_r, y_r)$$

$$y_{r+1} = y_r + a_1 k_1 ; a_1 = 1$$

didapat

$$y_{r+1} = y_r + hf(x_r, y_r) \rightarrow \text{Metode Euler}$$

Galat :

Per langkah : $O(h^2)$

Kumulatif : $O(h)$

► Orde 2

$$k_1 = hf(x_r, y_r)$$

$$k_2 = h(f(x_r + p_1 h, y_r + q_{11} k_1))$$

$$y_{r+1} = y_r + a_1 k_1 + a_2 k_2$$

Dengan penurunan rumus yang sudah ada didapatkan :

$$a_1 = 1 - a_2 = 1 - t$$

$$p_1 = 1/(2a_2) = 1/(2t)$$

$$q_{11} = 1/(2a_2) = 1/(2t)$$

Artinya ada tak berhingga formula orde dua.

Dengan $a_1 = a_2 = 1/2$, $q_{11} = 1$, $p_1 = 1$

$$k_1 = hf(x_r, y_r)$$

$$k_2 = h(f(x_r + h, y_r + k_1))$$

$$y_{r+1} = y_r + 1/2 (k_1 + k_2) \rightarrow \text{Metode Heun}$$

► Orde 3

$$k_1 = hf(x_r, y_r)$$

$$k_2 = h(f(x_r + p_1 h, y_r + q_{11} k_1))$$

$$k_3 = h(f(x_r + p_2 h, y_r + q_{21} k_1 + q_{22} k_2))$$

$$y_{r+1} = y_r + a_1 k_1 + a_2 k_2 + a_3 k_3$$

dengan menggunakan penurunan rumus yang ada didapatkan :

$$k_1 = hf(x_r, y_r)$$

$$k_2 = h(f(x_r + 1/2 h, y_r + 1/2 k_1))$$

$$k_3 = h(f(x_r + h, y_r - k_1 + 2k_2))$$

$$y_{r+1} = y_r + 1/6(k_1 + 4k_2 + k_3)$$

► Orde 4

$$k_1 = hf(x_r, y_r)$$

$$k_2 = h(f(x_r + p_1 h, y_r + q_{11} k_1))$$

$$k_3 = h(f(x_r + p_2 h, y_r + q_{21} k_1 + q_{22} k_2))$$

$$k_4 = h(f(x_r + p_3 h, y_r + q_{31} k_1 + q_{32} k_2 + q_{33} k_3))$$

$$y_{r+1} = y_r + a_1 k_1 + a_2 k_2 + a_3 k_3 + a_4 k_4$$

dengan menggunakan penurunan rumus yang ada didapatkan :

$$k_1 = hf(x_r, y_r)$$

$$k_2 = h(f(x_r + 1/2 h, y_r + 1/2 k_1))$$

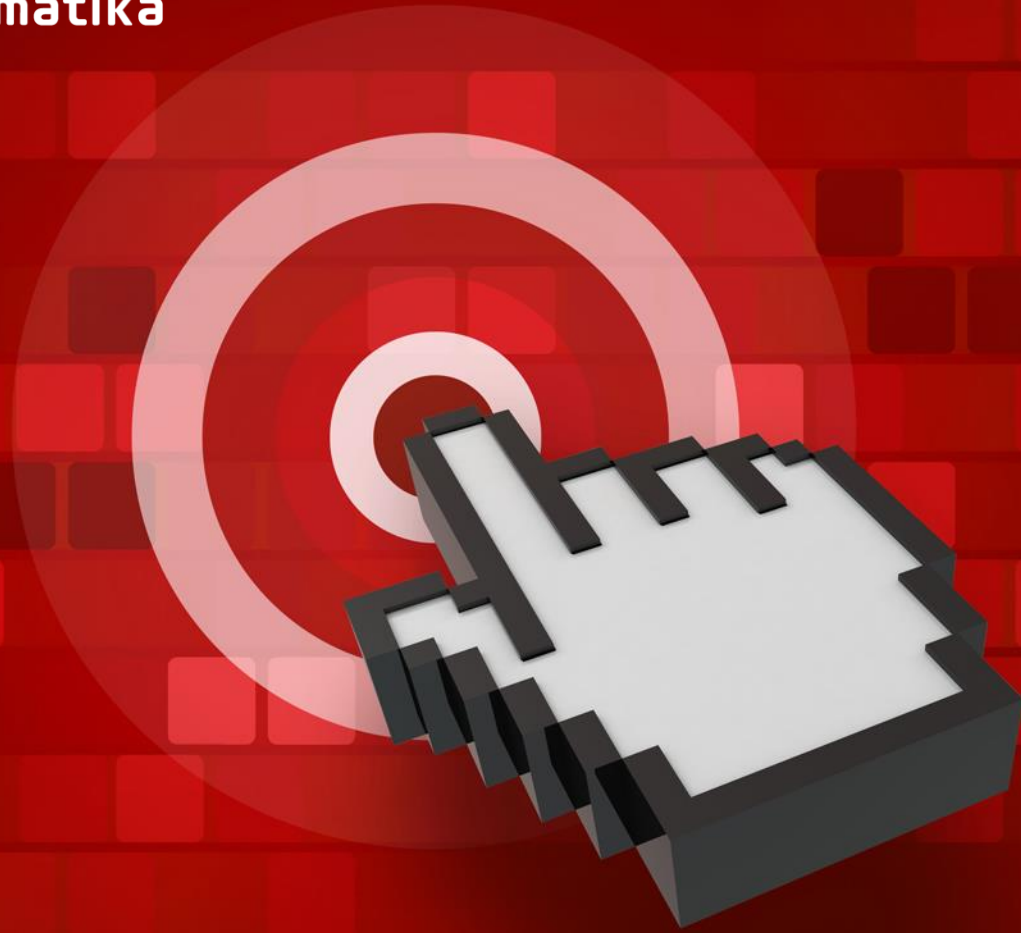
$$k_3 = h(f(x_r + 1/2 h, y_r + 1/2 k_2))$$

$$k_4 = h(f(x_r + h, y_r + k_3))$$

$$y_{r+1} = y_r + 1/6(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4)$$



Fakultas Informatika
School of Computing
Telkom University



THANK YOU